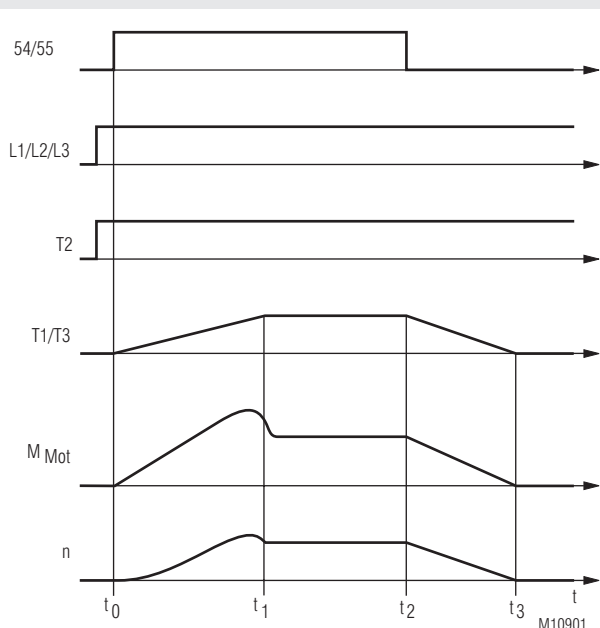


0267964



Diagramme de fonctionnement



t_0 : point d'enclenchement
 $t_1 - t_0$: temps d'accélération
 $t_3 - t_2$: temps de ralentissement

Vos avantages

- Mise en service simple et rapide, utilisation conviviale
 - "Contrôle d'accélération adaptatif" (réglage de l'accélération à auto-apprentissage)
- Afficheur LCD graphique pour paramétrage et visualisation
- Jeu de barres ajustable pour les types d'équipements de 360 A - 1600 A
- Fonctions de protection des moteurs étendues et spécifiques au client grâce à la protection thermique efficace
- Fonction de marche de secours, c'est à dire en cas de défaut, contrôle moteur maintenu avec 2 phases
- Marche lente en avant et en arrière
- Frein à courant continu (sans contact), il faut donc aucun contacteur de freinage

Propriétés

- Dispositif de démarrage souple à commande triphasée pour moteurs asynchrones jusqu'à 800 kW (400 V)
- En circuit W3 jusqu'à 1300 kW (400 V)
- Courant nominal 23 - 1600 A
- Contacteur de pontage intégré jusqu'à 220 A
- Entrées et sorties programmables pour signalisation de défaut et d'état
- Raccordement PTC moteur possible
- Module optionnel de communication pour Profibus Devicenet ou Modbus
- En option bouton marche / arrêt séparées ou conjointes

Fonctions réglable:

- Fonction marche de secours
- Marche lente en avant et en arrière
- Entrées de commande (3 x fixe, 1 x programmable)
- Sorties de relais (3 x programmable)
- Sortie 24 V DC
- Sortie analogique
- Diverses versions de démarrage et arrêt progressif
- Version 690 V sur demande

Homologations et sigles



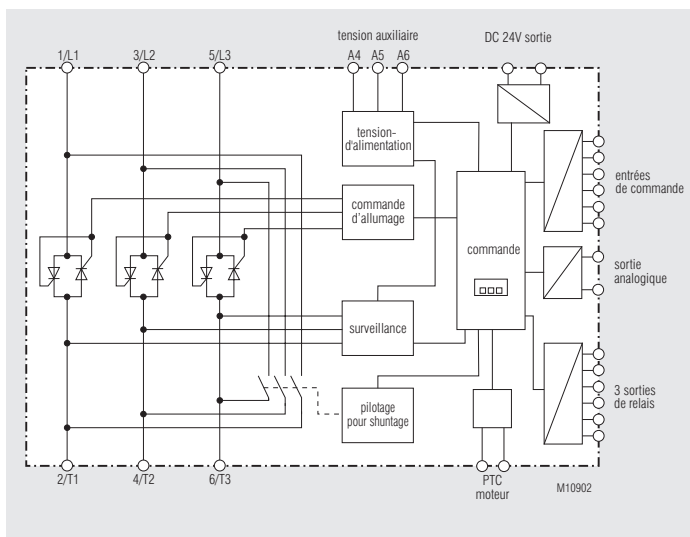
Utilisation

- Pompes
- Ventilateurs
- Compresseurs
- Moulins
- Broyeurs
- Installations de manutention et ascenseurs
- ... et toute autre utilisation nécessitant un démarrage et un freinage délicat N'hésitez pas à nous contacter.

Affichages

Afficheur LCD graphique pour paramétrage et visualis

Schéma-bloc



Caractéristiques techniques

Tension réseau / moteur: 3 AC 200 ... 525 V (± 10 %)
3 AC 380 ... 690 V (± 10 %)

Fréquence nominal (au démarrage): 45 ... 66 Hz

Courant nominal I _N (A):	23	43	53	76	105	145	170
Puissance nominal moteur en 400 V (kW):	-11	-18,5	-30	-45	-55	-75	-90
Semi-conducteur I ² T (kA²s):	1,15	8	15	15	125	125	320
Poids net (kg):	3,2	3,2	3,2	3,5	4,8	16	16

Courant nominal I _N (A):	220	255	380	430	650	790	930
Puissance nominal moteur en 400 V (kW):	-110	-132	-200	-250	-310	-400	-500
Semi-conducteur I ² T (kA²s):	320	320	320	320	1200	2530	4500
Poids net (kg):	16	25	50,5	50,5	53,5	53,5	53,5

Courant nominal I _N (A):	1200	1410	1600
Puissance nominal moteur en 400 V (kW):	600	700	800
Semi-conducteur I ² T (kA²s):	4500	6480	12500
Poids net (kg):	140	140	140

Mode de démarrage: Courant constant, rampe de tension, "Contrôle d'accélération adaptatif" kickstart

Mode de décélération: Arrêt progressif, freinage, décélération libre

Cadence de manœuvres 3 x I_e et 10 s: AC53b 3.0 - 10:350 10 h

Puissance de couplage sorties de relais: 10 A / AC 250 V ohmique; 5 A / AC 250V AC15

Température ambiante: - 10 °C ... + 40 °C (+60 °C déclassement)

Tension auxiliaire (A4, A5, A6): AC 110 et 220 V (+ 10% / - 15%; 600 mA)

ou: AC/DC 24 V (± 20%)

Entrées

Valeur nominale "Entrée active" DC 24 V, 8 mA

Démarrage (54,55): contact NO

Arrêt (56,57): contact NF

Reset (58,57): contact NF

Entrée progrmmable (53,55): contact NO

Thermistor moteur (64, 65) coupure > 3,6 kΩ; reset < 1,6 kΩ

Sorties

Sorties de relais 10 A en AC 250 V ohmique, 5 A en AC 250 V AC15 Lf 0,3

Sories programmable

Relais A (13, 14): contact NO

Relais B (21, 22, 24): contact INV

Relais C (33, 34): contact NO

Sortie analogique (40, 41): 0 ... 20 mA ou 4 ... 20 mA (réglable)

Charge max.: 600 W (DC 12 V en 20 mA)

Précision: ± 5 %

DC 24 V-sortie

(P24, COM) charge max.: 200 mA

Précision: ± 10 %

Caractéristiques techniques

Compatibilité de court-circuit

Coordination avec fusibles à semi-conducteur: type 2

Coordination avec fusibles gL: type 1

23 ... 105 A

Courant prévue: 10 kA

145 ... 255 A

Courant prévue: 18 kA

360 ... 930 A

Courant prévue: 85 kA

1200 ... 1600 A

Courant prévue: 100 kA

Caractéristiques générales

Degré de protection

en 23 ... 105 A: IP 20 IEC/EN 60 529

en 145 ... 1600 A: IP 00 IEC/EN 60 529

en 145 ... 220 A: IP 20 en plus avec protection des doigts (voir accessoires)

Plage de température: opération: - 10 °C ... + 60 °C

en plus de 40 °C et la nominal inférieure

température de stockage: - 25 ... + 60°C

Altitude: 0 ... 1000 m

en plus de 1000 m et la nominal inférieure

Humidité: 5% ... 95% humidité relative

Degré de contamination: 3

Tension nominale de l'isolation à la terre: AC 600 V

Tension de chock nominale: 4 kV

Désignation de la version: semi-conducteur moteur de démarreur avec ou sans by-pass - version 1

CEM

Surtension (Surge)

entre câbles d'alimentation: 1 kV IEC/EN 61 000-4-5

entre câbles et terre: 2 kV IEC/EN 61 000-4-5

Transistors rapides: 5/50 µs

Creux de tension et coupures brèves: 100 ms (en 40 % tension nominale)

Harmoniques et la distorsion: IEC 61000-2-4 (classe 3), IEC/EN61800-3

Courts-circuits

Courant de courts-circuits: 5 kA

7,5 ... 37 kW: 10 kA

55 ... 110 kW:

Dissipation de la chaleur: lors de démarrages: 4,5 watt / Ampere

lors du fonctionnement

23 ... 53 A: ≤ 39 watt (ca.)

76 ... 105 A: ≤ 51 watt (ca.)

145 ... 220 A: ≤ 120 watt (ca.)

lors du fonctionnement

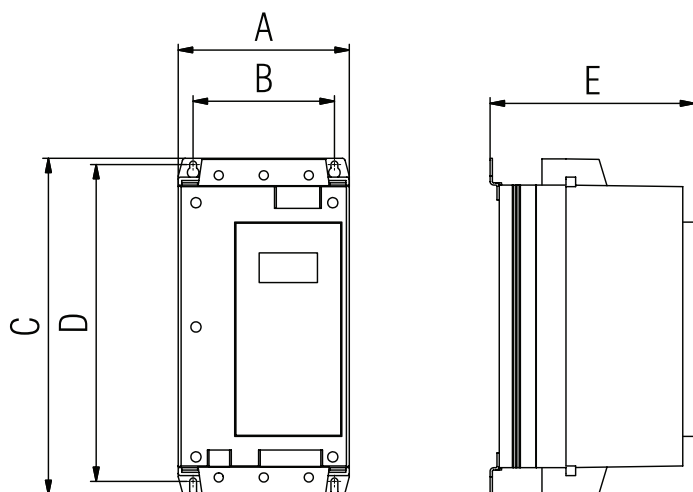
255 ... 930 A: 4,5 watt / ampères (env.)

1200 ... 1600 A: 4,5 watt / ampères (env.)

Caractéristiques techniques

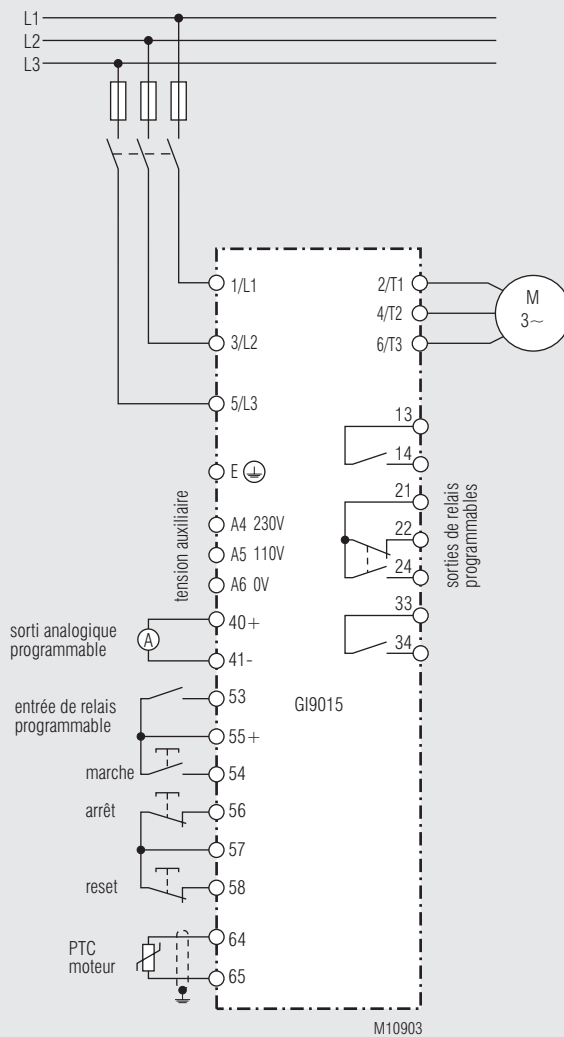
Dimensions

Version	A mm	B mm	C mm	D mm	E mm	Poids net kg
23 A	156	124	295	278	192	3,2
43 A					223	3,5
53						4,8
76						
105						
145	282	250	438	380	250	16
170					302	50,5
220						
255					281	25
380	430	320	545	522	302	53,5
430						
650						
790						
930						
1200	574	500	750	727	361	140
1410						
1600						



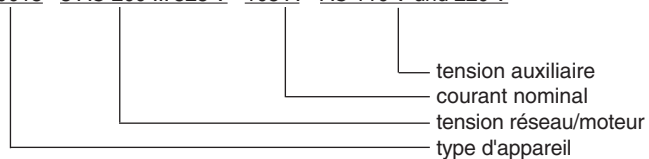
M4202_a

Exemples de raccordement



Exemple de commande

GI 9015 3 AC 200 ... 525 V 105 A AC 110 V und 220 V



Accessoires

- GW 5312: Module DeviceNet
- GW 5313: Module Modbus
- GW 5314: Module Profibus
- GW 5316: Protection des doigts et du dos de la main

